



Durée : 2h — Documents autorisés

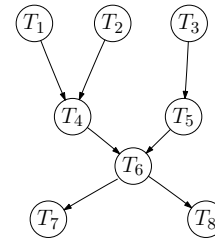
Programmation OpenMP – 6 points

1– Donnez une version OpenMP du programme :

- 2pts ▷ décomposé en 8 « tasks », {T1, T2, T3, T4, T5, T6, T7, T8}
▷ l'exécution de chacune de ces « tasks » s'organisant suivant le graphe de dépendances temporelles ci-contre :

Pour indiquer dans votre programme que vous exécutez la « task » Ti, vous écrirez le commentaire :

```
1 /* Task i */
```



2– Donnez une version du programme suivant, en utilisant uniquement la directive « #pragma omp parallel sections » :

```
1 int a[230];
3 #pragma omp parallel for schedule(static,50)
4 for (i=0; i<230; i++)
5 a[i] = super_fonction_tres_complexe(i);
```

3– Soit une machine multiprocesseur disposant de 100 cœurs et un tableau d'entier, t [N], avec N=100.

- 2pts Écrire un programme OpenMP de complexité O(1) permettant de trouver si la valeur 20 est présente dans le tableau.

Questions de cours – 4 points

4– Soit la séquence d'instructions suivante :

```
4pts 1 R3 = R1 * R1;
2 R4 = R0 * R2;
3 R4 = R4 * 4;
4 R0 = R3 - R4;
5 R2 = SQRT R0;
6 R3 = -R1 - R2;
7 R4 = R2 - R1;
```

- a. Qu'est-ce que le « critère de Bernstein » permet de vérifier ?
b. Quelle sorte de parallélisme peut-on exploiter ?
c. Donnez un graphe permettant de connaître les possibilités d'exploitation du parallélisme.
d. Est-il possible de tirer parti de l'effet « pipeline » ? et Comment ?

CUDA – (10 points)

5– Soit les lignes suivantes :

```
2pts #define TAILLE 1000
2 ...
3 dim3 dimBlock(25,25);
4 dim3 dimGrid(TAILLE/25,TAILLE/25);
5 float *table = (float *) malloc(TAILLE*TAILLE*sizeof(float));
6 ...
7 mon_kernel<<dimGrid, dimBlock>>(ref_table)
```

- a. Combien de threads CUDA vont être créées ?
b. Comment va se faire la correspondance entre les données de la variable table et les différentes threads ?
c. Donnez la formule de calcul à inclure dans le « kernel » qui permet d'associer une thread à une case de la table.

### Rappel sur les accès tableau en C

```

1 int a[N][N];
2 int i = 2;
3 int j = 3;
4 a[i][j] = 5;
5 printf("%d\n", a[j+i*N]);

```

Les notations :

- `a[i][j]`
- `a[j+i*N]`

sont équivalentes.

6– Soit une table 2D de type `char` contenant de manière aléatoire les caractères 'A', 'B', 'C' et 'D' :

8pts

A	B	B	A	D	C	A	B	C	D	...
B	B	D	A	A	C	C	A	B	C	...
C	D	B	C	B	B	D	C	A	C	...
C	A	C	D	A	C	C	A	D	B	...
B	C	D	D	A	B	D	C	B	C	...
A	B	C	A	C	D	A	B	A	D	...
A	D	C	B	C	A	B	A	B	D	...
C	B	A	B	D	A	C	D	C	C	...
B	C	C	A	B	D	D	C	D	A	...
D	A	B	C	C	A	C	B	B	C	...
⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮	⋮

La table 2D, appelée « `table_occurences` », est :

- ▷ déclarée suivant une dimension de 1000x1000
- ▷ remplie par la fonction de prototype :  
`void init_table(char *t);`

On veut calculer le **nombre d'occurrences** de chacun de ces caractères dans la table, suivant différentes méthodes.

a. On utilisera pour lancer le kernel « `calcul_nb_car_methode1` » l'instruction suivante :

(2pts)

```

1 dim3 grille(1000, 1000);
2 calcul_nb_car_methode1<<grille,1>>(ref_table,...);

```

Combien de threads vont être créées ?

Comment une thread va être associée à une case de la table 2D ?

Comment le calcul va se dérouler ?

Quelles sont les structures de données nécessaires pour effectuer le calcul (sur le CPU et le GPU) ?

Est-ce intéressant en terme d'exploitation du parallélisme ?

*Vous discuterez et justifierez en fonction des accès concurrents, de la mémoire utilisée, de l'efficacité, du travail que peut réaliser le kernel par rapport à ses paramètres de lancement.*

b. On utilisera pour lancer le kernel « `calcul_nb_car_methode2` » l'instruction suivante :

(2pts)

```

1 dim3 grille(10, 10);
2 dim3 bloc(100, 100);
3 calcul_nb_car_methode2<<grille,bloc>>(ref_table,...);

```

Comment une thread va être associée à une case de la table 2D ?

Quelles sont les structures de données nécessaires pour effectuer le calcul (sur le CPU et le GPU) ?

Quelles sont les optimisations que peut apporter la méthode 2 par rapport à la méthode 1 ?

Est-ce intéressant en terme d'exploitation du parallélisme ?

*Vous discuterez et justifierez en fonction des accès concurrents, de la mémoire utilisée, de l'efficacité, du travail que peut réaliser le kernel par rapport à ses paramètres de lancement.*

c. Vous **écrirez le code** :

(4pts)

- ◇ d'un kernel « `calcul_nb_car_methode3` » implémentant une **méthode efficace** pour réaliser le calcul en choisissant et, en indiquant, ses paramètres de lancement ;

- ◇ de l'allocation de mémoire sur la carte GPU ;

- ◇ de la déclaration/allocation des données nécessaires sur le CPU ;

- ◇ de transfert des données du CPU  $\implies$  GPU et GPU  $\implies$  CPU ;

- ◇ de finalisation du traitement sur le CPU si nécessaire.

*Vous justifierez votre choix d'implémentation.*